УЧЕБНЫЕ ПОСОБИЯ, ЭЛЕКТРОННЫЕ И ПРОГРАММНЫЕ ТРЕНАЖЕРЫ ПО КОМПЬЮТЕРНОМУ И ИМИТАЦИОННОМУ МОДЕЛИРОВАНИЮ СЛОЖНЫХ СИСТЕМ



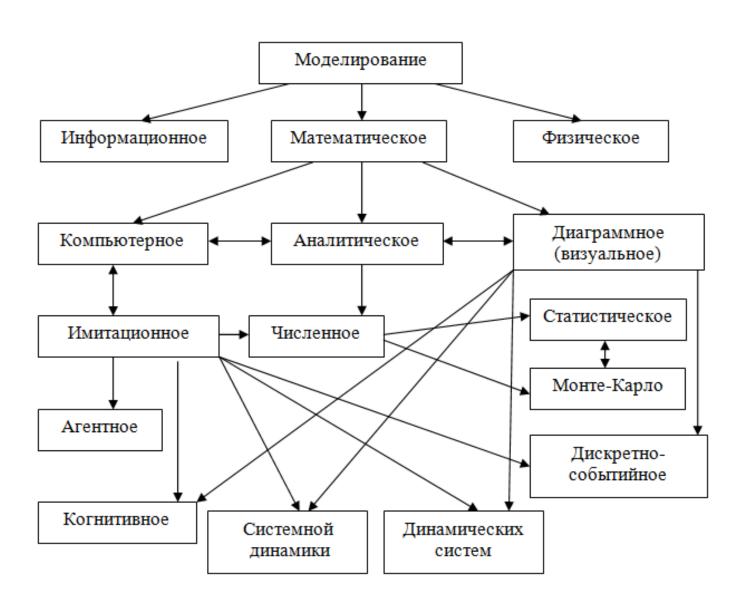
Рамиль Фарукович Маликов
Профессор кафедры информационных технологий
Башкирский государственный педагогический
университет им. М. Акмуллы, Уфа, Россия

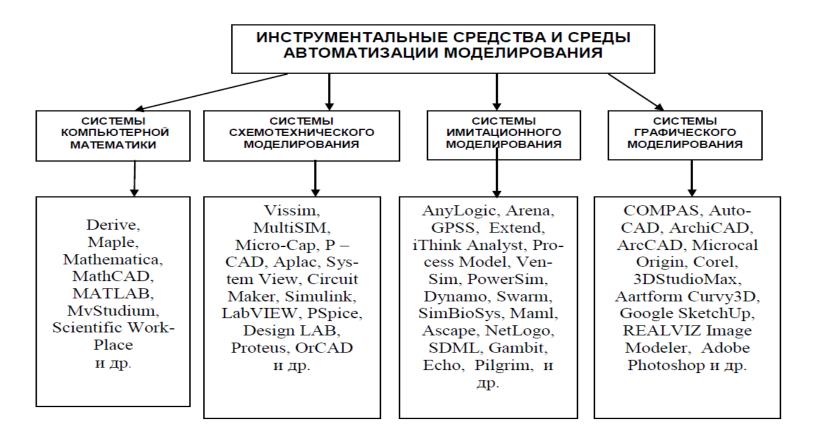
Введение

Освоение технологий математического и компьютерного моделирования предусмотрено Федеральным государственным образовательным стандартом многих направлений:

- 010000 Математика и механика,
- 020000 Компьютерные и информационные науки,
- 030000 Физика и астрономия,
- 090000 Информатика и вычислительная техника,
- 040304 Профессиональное обучение (информатика, ВТ и компьютерные технологии)
- И др.

Виды математического моделирования





Динамиче-	Системной ди-	Агентных	Систем мас-	Радио- и элек-	Информаци-
ских систем	намики	систем	сового об-	тротехниче-	онных систем
			служивания	ских систем	
MATLAB/	AnyLogic,	Simplex3,	GPSS -	MultiSIM,	BPWin,
Simulink	Ithink, Arena,	AnyLogic,	Studio,	Vissim,	ERWin, Ra-
Vissim, De-	VenSim,	NetLogo.	AnyLogic,	MATLAB/	mus, Rational
sign LAB,	SimBioSys, eM-		Rand Model	Simulink, P -	Rose, UML
Rand Model	Plant, SimuLab,		Designer,	CAD,	2.x, Designer /
Designer и	Tecnomatix,		ExtendSim и	MicroCAD,	2000, ARIS
др.	Plant Simula-		др.	LabVIEW,	Toolset,
	tion, PowerSim,			Rand Model	BPMN и др.
	ExtendSim и			Designer,	
	др.			PSpice и др.	

Учебные пособия по аналитическому моделированию

- 1. Маликов Р.Ф. Практикум по компьютерному моделированию физических явлений и объектов: учебное пособие. Уфа: Изд-во БашГПУ, 2004. 235 с.
- 2. Жданов Э.Р., Маликов Р.Ф., Хисматуллин Р.К. Компьютерное моделирование физических явлений и процессов методом Монте-Карло: учеб.-методическое пособие. Уфа, БГПУ, 2005. 123 с.
- 3. Маликов Р.Ф. Основы систем компьютерного моделирования: учеб. пособие. Уфа: Изд-во БГПУ, 2008. 279с.
- 4. Маликов Р.Ф. Основы математического моделирования: учеб. пособие для вузов. М.: Горячая линия-Телеком, 2010. 348с.
- 5. Маликов Р.Ф. Основы математического моделирования: учеб. пособие для вузов. 2-е переработанное издание. М: Изд-во Юрайт, 2021. 398с.(в печати)

Учебные пособия по имитационному моделированию

- 1. Маликов Р.Ф. Основы разработки компьютерных моделей сложных систем. Уфа: Изд-во БГПУ, 2012. 256с.
- 2. Маликов Р.Ф. Практикум по имитационному моделированию сложных систем в среде Anylogic 6. Уфа: Изд-во БГПУ, 2013. 296с.
- 3. Маликов Р.Ф. Практикум по дискретно-событийному моделированию сложных систем в расширенном редакторе GPSS WORLD. Уфа: Изд-во БГПУ, 2017. 280с.
- 4. Маликов Р.Ф , Усманова А.Р. Практикум по дискретно-событийному моделированию сложных систем в среде GPSS Studio. Уфа: Изд-во БГПУ, 2021. 390с.
- 5. Маликов Р.Ф. Компьютерное моделирование динамических систем в среде Rand Model Designer: практикум. М: Изд-во Юрайт, 2021. 235 с.
- 6. Исхаков А.Р. <u>Разработка программного тренажера в среде многоагентного моделирования Netlogo</u>: учеб. пособие. Уфа: Изд-во БГПУ, 2021. 48 с.

Аналитическое моделирование



Р. Ф. Маликов

КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ДИНАМИЧЕСКИХ СИСТЕМ В СРЕДЕ RAND MODEL DESIGNER

УЧЕБНОЕ ПОСОБИЕ ДЛЯ ВУЗОВ

Рекомендовано Учебно-методическим отделом высшего образования в качестве учебного пособия для студентов высших учебных заведений высших учебных заведений разоваться высших учебных заведений разоваться выстранный выпользоваться выстранный выпользоваться выстранный выпользоваться выстранный выпользоваться выстранный выпользоваться выпользоваться выпользоваться выпользоваться выпользоваться выстранный выпользоваться выстранный выпользоваться выпользоваться выстранным выпользоваться выпользоваться выпользоваться выпользоваться выстранным выстранным выстранным выпользоваться выстранным выпользоваться выстранным выпользоваться выстранным выстранным

Книга доступна на образовательной платформе «Юрайт» urait.п

Москва = Юрайт = 2021

Имитационное моделирование





ЛАБОРАТОРИЯ "СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ И МАТЕМАТИЧЕСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ"



- В Главная > Институт физики, математики, цифровых и нанотехнологий
- Научно-исследовательская лаборатория "Системный анализ и математическое моделирование"

Книги Р.Ф. Маликова можно скачать здесь: ▼

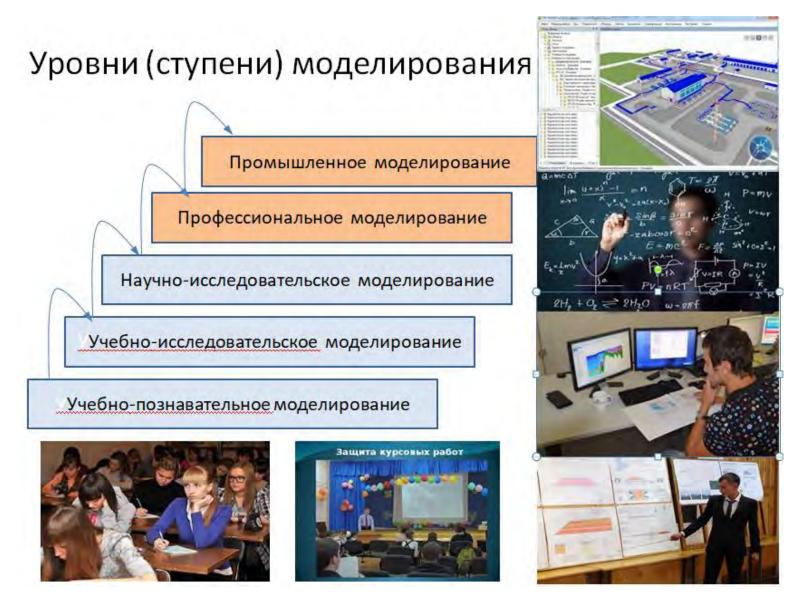
- по Компьютерному Моделированию:
- 1. Информатика классная и внеклассная для школ
- 2. Практикум по компьютерному моделированию физических явлений и объектов 2005
- 3. Практикум по дискретно-событийному моделированию сложных систем в расширенном редакторе GPSS World
- 4. Цифровые устройства
- 5. <u>Практикум по имитационному моделированию сложных систем в среде AnyLogic6</u>
- 6. Компьютерное моделирование физических явлений и процессов методом Монте-Карло
- 7. Основы разработки компьютерных моделей сложных систем
- 8. Практикум по компьютерному моделированию электрических схем и явлений
- 9. Инструментальные средства моделирования системы компьютерного моделирования
- 10. Математическое моделирование кооперативных когерентных эффектов в спектроскопии
- 11. Моделирование систем технического зрения в модифицированных дескриптивных алгебрах изображений

по Информационным Системам:

- 1. <u>Управление программными проектами</u>
- 2. Архитектура ІВМ







- •Губин, С.В., Боярчук, А.В. Информационные технологии в логистике.
- Курс лекций для высших технических учебных заведений [Текст].
- •- Киев: «Миллениум», 2009. 60 с.

Фонд задач по моделированию

• С целью оказания помощи в освоении основ аналитического и имитационного компьютерного моделирования и создания фонда задач по моделированию, нами были разработаны и изданы ряд учебных и электронных пособий. Часть этих работ выложены в открытом доступе на сайте Национального общества имитационного моделирования http://simulation.su или в Интернете.

Р.Ф.Маликов. Основы математического моделирования. Издание второе, дополненное. Изд-во Юрайт, 2021. 394 с. (в печати)

ОГЛАВЛЕНИЕ

Предисповие	7
ЧАСТЬ І. ОСНОВЫ АНАЛИТИЧЕСКОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ	10
ГЛАВА 1. ОБЩИЕ ПОНЯТИЯ МОДЕЛИРОВАНИЯ	12
1.1. Классификация моделей	12
1.2. Виды моделирования	17
1.3. Понятие о математической модели	23
1.4. Этапы математического моделирования	27
1.5. Анализ методов решения математических моделей	36
ГЛАВА 2. МЕТОДЫ ПОСТРОЕНИЯ МАТЕМАТИЧЕСКИХ МОДЕЛЕЙ	42
2.1. Построение математических моделей на основе законов сохранения	44
2.2.1. Радиоактивный распад (закон сохранения массы)	44
2.2.2. Явление поглощения (закон сохранения энергии)	45
2.2.3. Спонтанное излучение (закон сохранения числа частиц)	46
2.2.4. Реактивное движение (закон сохранения импульса)	47
2.2. Метод применения фундаментальных уравнений физики (от общего к частному)	49
2.3. Иерархический подход к получению моделей (метод "от простого к сложному")	52
2.3.1 Усиление оптического излучения	52
2.3.2. Вертикальный взлет и полет баллистической ракеты	56
2.3.2. Многоступенчатая ракета	59
2.4. Метод вариационных принципов	60
2.4.1. Вариационные принципы	60
Лагранжа и Гамильтона	63
2.5. Построение моделей на основе метода аналогий	68
2.6. Этапы создания аналитической модели реальных объектов	72
ГЛАВА 3. ОСНОВЫ ТЕОРИИ ПОДОБИЯ	75
3.1. Теоремы теории подобия	76
3.2. Метод подобного масштабирования уравнений	76
3.3. Метод использования характерных масштабов	82

ГЛАВА 4. ОСНОВЫ ЧИСЛЕННОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ	90
4.1. Понятие о дискретном аналоге математической модели	90
4.2. Методы численного решения математических моделей (ОДУ)	95
4.2.1. Метод Эйлера	96
4.2.2. Метод Эйлера 4.2.2. Метод Эйлера	00
4.2.2. метод Эилера-коши или исправленный метод Эилера 4.2.3. Модифицированный метод Эйлера или метод Рунге-Кутта	98
4.2.3. МОДИФИЦИРОВАННЫЙ МЕТОД ЭИЛЕРА ИЛИ МЕТОД ГУНГЕ-КУТТА ВТОРОГО ПОРЯДКА	99
4.2.4. Методы Рунге-Кутта третьего и четвертого порядков	
	100 102
4.2.5. Методы прогноза-коррекции	102
4.2.6. Экспериментальная оценка шага интегрирования	105
4.3. Обработка полученной информации	107
ГЛАВА 5. ОСНОВЫ СИСТЕМ КОМПЬЮТЕРНОЙ МАТЕМАТИКИ	111
 5.1. Моделирование физических явлений в системе Excel 	111
5.1.1. Моделирование движения небесного тела под действием	
сил тяготения	112
5 1.2. Движение тела в поле силы тяжести Земли	116 118
5.1.5. движение заряженной частицы в купоновском поле	120
5.2.1. Знакомство с системой Маріе	120
5.2.1. Примеры моделирования в системе Maple	124
5.3. Моделирование физических систем в среде MathCAD	132
5.3.1. Знакомство с математическим пакетом MathCAD	132
5.3.2. Способы моделирования в MathCAD	133
5.4. Моделирование физических процессов в среде визуального	400
моделирования Rand Model Designer	138
ГЛАВА 6. ЗАДАЧИ ДЛЯ КОМПЬЮТЕРНОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ	151
6.1. Полеты летательных аппаратов	151
6.2. Движение тела с учетом сопротивления среды	154
6.3. Движение небесного тела в гравитационном поле	155 158
6.4. Полет сверхзвукового самолета	160
6.6. Стыковка космического корабля	162
6.7. Параметрический маятник.	164
6.8. Маятник Фуко	165
6.9. Колебания пружинного маятника под действием различных сил	167
6.10. Двойной маятник	169
6.11. Связанные маятники	170 172
6.12. Связанные осцилляторы	174
0.13. Задача Ферми-наста-элама	176

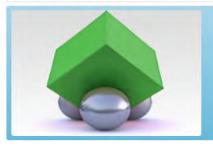
6.15. Распространение волн на воде. Солитоны	177
6.16. Распространение звука в газах	180
6.17. Метод молекулярной динамики	182
6.18. Форма капли жидкости	189
6.19. Замерзание капли.	191
6.20. Решение уравнения теплопроводности	193
6.21. Решение уравнения Пуассона	196
6.22. Силовые линии электрического поля	198
6.23. Движение заряженных частиц в магнитном поле	200
6.24. Возмущение орбиты электрона в однородном магнитном поле	
движущимся протоном	203
6.25. Движение заряженной частицы в скрещенных полях	205
6.26. Пространственный осциллятор	205
6.27. Движение заряженных частиц в кулоновском поле	208
6.28. Генерирование колебаний	209
6.29. Выпрямление с фильтрацией	212
6.30. Явление гистерезиса	214
6.31. Явление радуги	216
6.32. Явление миража	219
6.33. Градиентные световоды	221
6.34. Квантово-механическая модель ядра. Часть1	223
6.35. Квантово-механическая модель ядра. Часть П	226
6.36. Расчет молекулы бензола методом Хюккеля	229
6.37. Генерация лазерного излучения	231
6.38. Сверхизлучение	234
6.39. Когерентное усиление ультракоротких импульсов света	241
6.40. Явление фотонного и стимулированного светового эха	245
о. 40. Лья ение фотонного и стимулированного светового эха	243
ЧАСТЬ ІІ. ОСНОВЫ СТАТИСТИЧЕСКОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ РЕАЛЬНЫХ	
ЯВЛЕНИЙ (МЕТОДЫ МОНТЕ-КАРЛО)	250
,	
ГЛАВА 7. МЕТОД МОНТЕ-КАРЛО И ПОНЯТИЯ ТЕОРИИ ВЕРОЯТНОСТЕИ	250
TIABAT. METOG MOTTE-RAFITO WHOTIATUA TEOFUW BEFOATHOCTEN	250
7.1. Понятие о численном вероятностно-статистическом моделировании	250
7.2. Некоторые понятия и теоремы теории вероятностей	253
7.2.1. Понятия теории вероятностей	254
7.2.2. Основные теоремы теории вероятностей	261
7.2.3. Оценка погрешности математического ожидания исследуе-	
мой величины.	265
7.3. Генераторы, алгоритмы получения и преобразования случайных	
чисел	266
7.3.1. Получение случайных чисел с помощью случайного экспери-	
мента	266
7.3.2. Алгоритмы получения псевдослучайных чисел	267
7.3.3. Понятие эталонной, случайной величины ү	269
7.3.4. Преобразование случайных величин	269
7.3.5. Генераторы псевдоспучайных чисел на ЭВМ	272
Surprisper meeting of the second secon	

7.3.6. Использование таблицы дискретных спучайных чисел 7.3.7. Тестирование генераторов спучайных чисел 7.4. Недостатки и достоинства метода Монте-Карло	273 273 275
ГЛАВА 8. ВЕРОЯТНОСТНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ МАТЕМАТИЧЕСКИХ ЗАДАЧ	278
8.1. Решение системы линейных уравнений методом Монте-Карло8.2. Вычисление интегралов способом среднего	278 282 286
8.4. Вычисление значения числа π	288 291
теплопроводности	295
ГЛАВА 9. МОДЕЛИРОВАНИЕ ФИЗИЧЕСКИХ ПРОЦЕССОВ И ЯВЛЕНИИ МЕТОДОМ СТАТИСТИЧЕСКИХ ИСПЫТАНИЙ	298
9.1. Метод Монте-Карло при моделировании задач нейтронной физики 9.1.1. Задача моделирования прохождения нейтронов через пластинку 9.1.2. Моделирование сорта ядра и вида взаимодействия нейтрона с	298 299
ядром 9.1.3. Решение задачи розыгрыша типа взаимодействия и сорта ядра 9.1.4. Определение направления и энергии частиц после рассеяния	300 303 306
9.1.5. Моделирование длины свободного пробега частиц	307
стинку (двухмерный случай)	309 310 313
9.4. Моделирование броуновских траекторий	316 318
9.6. Моделирование явления спонтанного излучения многоатомной системы (сверхизлучения Дике)	321
ЛитератураПриложение кпервой части	325 331
Припожение к второй части	392

Пакет Rand Model Designer







AnyDynamics - высокопроизводительная среда для создания и отладки интерактивных многокомпонентных моделей сложных динамических систем



- 1990 Model Vision Studium 2
- 1997 Model Vision Studium 3
- 2005 г. Model Vision Studium Версия 4
- 2009 г. Model Vision Studium Версия 5
- 2011 г. Rand Model Designer (RMD) Версия 6
- 2017 Rand Model Designer (RMD) Версия 7
- 2020 (RMD) AnyDynamics Версия 8

Публикации по RMD

Назначение
Основные
достоинства
Типы моделируемых
систем
Скриншоты
Демонстрационные
примеры
Публикации
Конференции
Семинары
Скачать
Справка
Купить

Новости



Публикации

Ю.Б.Сениченков Компонентное моделирование сложных динамических систем: сборник заданий СПб.: ПОЛИТЕХ-ПРЕСС 2019. - 122 c. **BONDSHIERTHOR** MICHETHPOMARKET CROKETERS. James American Control Скачать (197 Мб)



Типовые примеры использования AnyDynamics

моделирование механических систем; моделирование электрических цепей; имитационное моделирование; моделирование жидкостных гидравлических систем; моделирование газовых систем; моделирование систем управления; моделирование макроэкономики.



Р. Ф. Маликов

КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ДИНАМИЧЕСКИХ СИСТЕМ В CPEДE RAND MODEL DESIGNER

УЧЕБНОЕ ПОСОБИЕ ДЛЯ ВУЗОВ

Рекомендовано Учебно-методическим отделом высшего образования в качестве учебного пособия для студентов высших учебных заведений, обучающихся по ИТ-направлениям

Книга доступна на образовательной платформе «Юрайт» urait.ru, а также в мобильном приложении «Юрайт.Библиотека»

Москва = Юрайт = 2021

Маликов Р.Ф. Компьютерное моделирование динамических систем в среде Rand Model Designer [Текст]: учебное пособие для вузов.

CO	ДΕРЖ	АНИЕ

ПРЕДИСЛОВИЕ	4
введение	6
ГЛАВА 1. МАТЕМАТИЧЕСКОЕ И КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ	8
1.1. Основные направления и методологии математического и компьютерного моделирования	8
1.2.Языки и инструментальные системы программирования и модели- рования	18
1.3. Уровни компьютерного моделирования	26
ГЛАВА 2. СРЕДА ВИЗУАЛЬНОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ RAND MODEL DESIGNER	31
2.1. Основные понятия теории визуального моделирования	31
2.2 Интерфейс и возможности среды Rand Model Designer	37
2.3. Архитектура среды Rand Model Designer	43
2.4. Работа исполняющей системы среды Rand Model Designer	45
ГЛАВА 3. МОДЕЛИРОВАНИЕ ДИНАМИЧЕСКИХ СИСТЕМ	52
3.1. Моделирование полета снаряда	54
3.2. Моделирование колебаний двойного маятника	65
3.3. Моделирование колебаний маятника Фуко	70
3.4. Моделирование движения заряженных частиц в магнитном поле	76
3.5. Задачи на учебное моделирование	83
3.5.1. Движение шарика в вязкой среде	83
3.5.2. Движение небесного тела в гравитационном поле	84
3.5.3.Параметрический маятник	86
3.5.4. Эллиптический маятник	87
3.5.5. Движение заряженных частиц в кулоновском поле	88
3.5.6. Явление гистерезиса	90
ГЛАВА 4. МОДЕЛИРОВАНИЕ ГИБРИДНЫХ СИСТЕМ	92
4.1. Свободное падение тела с учетом сопротивления среды	97
(падение парашютиста)	102
4.3. Создание модели неуправляемой баллистической ракеты	111
4.4. Движение упругого мяча, брошенного под углом к горизонту	118

4.5. Создание модели атмосферы.	124
4.6. Создание модели реализации случайных событий	131
4.7. Модель компонентной системы	138
4.8. Компонентное моделирование электрических схем	143
4.9. Задачи на учебно-исследовательское моделирование	151
4.9.1. Биллиардный отскок	150
4.9.2. Грузик на пружине	152
4.9.3. Многоступенчатая ракета	152
4.9.4. Каталультирование с самолета	153
ГЛАВА 5. МОДЕЛИРОВАНИЕ НЕЛИНЕИНЫХ ДИНАМИЧЕСКИХ СИСТЕМ	155
5.1. Линейные динамические системы	155
5.2. Нелинейные динамические системы.	161
5.3. Предельные циклы и бифуркации	165
5.4. Моделирование линейных дискретных систем.	172
5.5. Моделирование нелинейных дискретных систем	180
5.6. Моделирование непрерывных нелинейных систем	187
5.6.1. Исследование модели Вольтерра-Лотки	187
5.6.2. Исследование модели Ван-дер-Поля	191
5.7. Задачи на моделирование дискретных систем	196
5.8. Задачи на исследование нелинейных динамических систем	198
ГЛАВА 6. ИССЛЕДОВАНИЕ СЛОЖНЫХ НЕЛИНЕЙНЫХ ДИНАМИЧЕСКИХ	
СИСТЕМ	202
6.1. Моделирование работы лазеров на квантовых точках	202
6.2. Исследование взаимодействия оптического излучения с супер-	
кристаллом квантовых точек	213
6.3. Компьютерное моделирование динамики отклика суперкристалла	
в среде MATLAB и Rand Model Designer	221
6.4. Высокая отражательная спосообность суперкристаалла и влияние	
дефазировки состояния на оптический отклик	223
ЛИТЕРАТУРА	226

Pасширения среды имитационного моделирования GPSS



2011 г. 1 версия – Расширенный редактор и редактор форм GPSS World

2012 г. 2 версия – Расширенный редактор GPSS World

2017 г. 3 версия – Инструментальная среда GPSS Studio



В.В. Деявтков, Т.В. Деяктков, М.В. Федотов

Имитационные исследования в среде моделирования GPSS STUDIO



В.В. ДЕВЯТКОВ Т.В. ДЕВЯТКОВ М.В. ФЕДОТОВ

ИМИТАЦИОННЫЕ ИССЛЕДОВАНИЯ В СРЕДЕ МОДЕЛИРОВАНИЯ GPSS STUDIO

УЧЕБНОЕ ПОСОБИЕ

Под общей редакцией доктора экономических наук В.В. Девяткова



Москва ВУЗОВСКИЙ УЧЕБНИК ИНФРА-М 2018

Р.Ф.Маликов, А.Р.Усманова

Практикум по дискретно-событийному моделированию сложных систем в среде GPSS Studio: практикум. – Уфа: Изд-во БГПУ, 2021. – 395с.

ВВЕДЕНИЕ	6
ГЛАВА 1. СРЕДА ДИСКРЕТНО-СОБЫТИИНОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ GPSS	
WORLD II E FO PACILIUPEHUE	10
1.1. Основные понятия теории систем массового обслуживания	10
1.2. Среда дискретно-событийного моделирования GPSS World и его	
возможности	13
1.3. Среда имитационного моделирования GPSS-Studio	26
1.3.1. Пользовательский интерфейс редактора GPSS-Studio	30
1.3.2. Пользовательский интерфейс редактора форм	40
ГЛАВА 2. УЧЕБНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ	45
2.1. Уровни имитационного моделирования	45
2.2. Моделирование работы автозаправочной станции	50
2.3. Моделирование работы производственного участка цеха	74
2.4. Моделирование работы мастерской по ремонту компьютеров	89
2.5. Моделирование работы парикмахерского салона	109
2.6. Моделирование системы управления запасами,	120
2.7. Моделирование системы управления качеством	138
ГЛАВА З. УЧЕБНО-ИСЛЕДОВАТЕЛЬСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ	155
3.1. Моделирование работы супермаркета	155
3.2. Моделирование работы швейной фабрики	174
3.3. Моделирование системы передачи информации,	189
3.4. Моделирование узла распределения информации	199
3.5. Моделирование устройства обработки информации (процессора)	210
3.6. Моделирование устройства обработки и сжатия данных	227
3.7. Моделирование распределенной системы обработки и передачи	245
данных,	243
3.8. Моделирование системы обработки информации от удаленного объекта	255
3.9. Задачи и темы на учебно-исследовательское моделирование	278
3.9.1. Моделирование сети передачи данных через транзитный узел	278
3.9.2. Темы для разработок имитационных моделей на учебно- исследовательское моделирование в области туризма	279

ГЛАВА 4. НАУЧНО-ИСЛЕДОВАТЕЛЬСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ	281
4.1. Подготовка кадров по имитационному моделированию	281
4.2. Этапы конструирования и разработки имитационных моделей	284
4.3. Исследование работы автобусного маршрута	287
4.3.1. Анализ предметной области и патентная проработка	289
4.3.2. Проектировпние имитационной модели	290
4.3.3. Разработка имитационной модели автобусного маршрута и ре-	
зультаты машинного эксперимента	
4.4. Исследование работы брошюровочно-переплетного цеха	310
4.4.1. Анализ предметной области	310
4.4.2. Проектирование имитационной модели	313
4.4.3. Разработка имитационной модели «Изготовление книги в твер- дом переплете» и результаты машинного эксперимента	316
4.5. Исследование работы автомастерской таксопарка	320
ка»,,	320
4.5.2. Машинный эксперимент и анализ результатов моделирования	341
4.6. Исследование работы кирпичного завода по производству силикат-	
ного кирпича,,,	344
4.6.1. Анализ предметной области,,	345
4.6.2. Технологические схемы и этапы производства силикатного кир-	244
тича,	
4.6.3. Разработка имитационной модели «Киртичный завод»	
4.6.4. Машинный эксперимент и анализ результатов моделирования .	359
ЗАКЛЮЧЕНИЕ,,,	362
ЛИТЕРАТУРА,	363
приложения	367
П1. GPSS модель «Автозаправка»	367
П2. GPSS модель «Моделирование участка цеха»	
ПЗ. GPSS модель «Компьютерная мастерская»	
П4. GPSS модель «Парикмахерский салон»	
П5. GPSS модель «Моделирование системы управления запасами»	370
Пб. GPSS модель «Моделирование системы управления качеством»	371
П7. GPSS модель «Супермаркет»	372

Разработка имитационной модели

Создание имитационной модели процесса

Опыт разработки имитационных моделей в среде GPSS Studio показывает, что наиболее оптимально пошаговая разработка полной модели и можно выделить от десяти до 15 шагов разработки. Ниже приведены рекомендуемые шаги разработки имитационных моделей в среде GPSS Studio.

- Шаг 1. Создание имитационного проекта.
- Шаг 2. Описание имитационного проекта.
- Шаг 3-5. Конструирование общей структурной схемы и GPSS моделей в ТЭБах.
- Шаг б. Создание ТЭБа для ввода глобальных данных и имен.
- Шаг 7. Создание механизма управления временем моделирования.
- Шаг 8. Автоматическая генерация текста и трансляция модели.
- Шаг 9. Первое исполнение и логическая отладка модели.
- Шаг 10. Начало конструирования имитационного приложения.
- Шаг 11. Настройка интрерфейса ввода данных
- Шаг 12. Разработка пользовательского интерфейса слежения за ходом эксперимента
- Шаг 13. Планирование экспериментов.
- Шаг 14. Настройка модели и проведение машинного эксперимента.

В данной работе приведен пример разработки имитационной модели «Автозаправка» в среде GPSS Studio согласно вышеприведенному пошаговому алгоритму.

Шаг 1. Создание имитационного проекта.

Открываем среду моделирования GPSS Studio и выбираем в меню команду «Главная». В открывшемся меню выбираем и вводим команду «Создать проект».

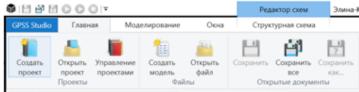


Рис. 2.1

В результате откроется окно создание проекта. Вводим название проекта и его краткое описание (Рис. 2.2).

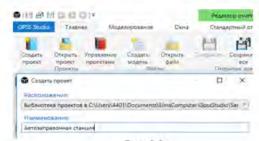


Рис. 2.

Шаг 2. Описание имитационного проекта.

После заполнения всех необходимых данных по проекту, создается текущий проект и высвечивается дерево проекта, которое содержит ряд стандартных разделов. Например, «Структурная схема», «Текст модели», «Моделирование» и «Формы» (Рис. 2.3). В процессе работы над проектом в это дерево добавляются новые разделы, например, «Стандартный отчет», «Журнал моделирования». Пользователь, используя мышь, может по желанию переходить от одного раздела к другому. А справа от дерева, в соответствии с выбранным разделом, меняется содержимое рабочей области.

Проще и наглядней, разработку модели начинать с реализации алгоритма работы АЗС в виде графической структурной схемы.

АЗС состоит из двух колонок, поэтому алгоритм заправки автомобилей для нашей задачи представляется следующим образом, автомобили подъезжают на заправку, если колонки заняты, автомобиль встает в очередь, при освобождении одной из колонок подъезжает к колонке и заправляется, после заправки уезжает из автозаправочной станции.

Шаг 3. Конструирование структурной схемы – первые 2 ТЭБа

Переход к началу конструирования структурной схемы осуществляется выбором раздела «Структурная схема» в дереве проекта (рис. 2.3).

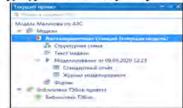


Рис. 2.3

Компьютерные тренажеры

К компьютерным тренажерам мы отнесим:

- •компьютерные игры для отработки реакции, для развития стратегического мышления;
- •детские обучающие программы для дошкольников;
- •электронные пособия тренажеры для обучения школьников разного возрастного уровня по разным предметам и дисциплинам;
- •электронные пособия по дисциплинам учебной программы учебные тренажеры для студентов;
- •программные тренажеры, используемые многократно для решения и анализа ситуационных задач;
- •тренажерные комплексы для обучения вождению автомобиля, вертолета, самолета и др.

Программный тренажер это разработанная согласно проекту компьютерная, имитационная модель реального объекта, явления, процесса, позволяющая многократно проводить компьютерные эксперименты по оптимизации, по получению новых знаний и управляющих решений по объекту исследования.

Детские обучающие программы для дошкольников



урок 1 тема: знаки больше, меньше, равно
урок 2 тема: сложение
урок 3 тема: вычитание
урок 4 тема: счет. повторение
урок 5 тема: следующее число

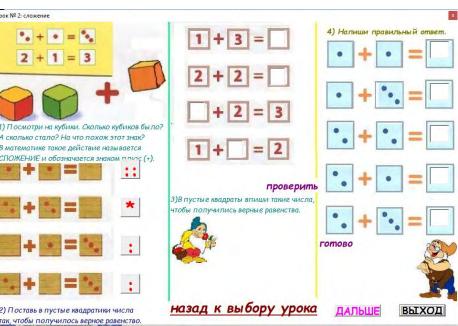
урок 6 тема: предыдущее число

урок 7 тема: числа соседи

урок 8 тема: счет до 10

урок 9 тема: счет до 20







Исхаков А.Р. Разработка программного тренажера в среде многоагентного моделирования Netlogo: учеб. пособие.

Уфа: Изд-во БГПУ, 2021. – 48 с.

СОДЕРЖАНИЕ

Введе	ние	4
Глава	1. Среда разработки многоагентных систем NetLogo	6
1.1 1	История создания языка программирования NetLogo	6
1.2	Структура и интерфейс программного приложения NetLogo	7
1.3 1	Разработка первой программы в системе NetLogo	9
1.4	Агенты системы программирования NetLogo	13
	2. Разработка программного тренажера на языке NetLogo	18
2.1	Программный тренажер по оптимальному уничтожению системы противовоздушной обороны противника и наземной	
	инфраструктуры	18
2.2	Дизайн пользовательского интерфейса программного	
	тренажера	20
2.3	Описание используемых переменных и вывод скрина игры	22
2.4	Начальная инициализация игрового уровня в тренажере	24
2.5	Управление полетом БПЛА	26
	Управление бортовым вооружением БПЛА	28
2.7	Главный цикл программного тренажера	30
Литера	атура	34
Прило	жение	35

Учебные тренажеры в виде электронных пособия

- 1. Маликов Р.Ф., Минигулов А. Практикум по компьютерному моделированию физических явлений и процессов Эл. Уфа, БГПУ, 2004.
- 2. Маликов Р.Ф., Карманов Д.В. Компьютерное моделирование физических объектов в среде Labview. Уфа, ИПОИТ, 2007.
- 3. Маликов Р.Ф., Татаренкова С. Система компьютерной математики Derive. Уфа, ИПОИТ, 2007.
- 4. Маликов Р.Ф., Киреев А.М. Система технического моделирования Simulink. Уфа, ИПОИТ, 2007.
- 5. Маликов Р.Ф., Мугалимов И. Имитационное моделирование в системе GPSS. Уфа, ИПОИТ, 2007.
- 6. Маликов Р.Ф., Минияров Р Система визуального моделирования Vissim. Уфа, ИПОИТ, 2007.
- 7. Мансуров А.Р., Маликов Р.Ф. Электронно-методический комплекс «Моделирование систем». Электр. Пособие . ИПОИТ, г.Уфа, 2011.
- 8. Аккужин М.В., Аглиуллин А.А., Андреева Я.П., Маликов Р.Ф Электронно-методический комплекс «Практикум по имитационному моделированию сложных систем в среде AnyLogic». ИПОИТ, г.Уфа, 2013.
- 9. Халитова Т.Б., Маликов Р.Ф. Электронный учебник «Среда визуального моделирования Mvstudium», ИПОИТ, г.Уфа, 2014.
- 10. Хаматшина Г., Маликов Р.Ф. Электронное пособие. Практикум по расширенному редактору GPSS .-Уфа, ИПОИТ, 2015.
- 11. Умаров Н., Маликов Р.Ф. Электронное пособие. Имитационное моделирование сложных систем. -Уфа, ИПОИТ, 2015.
- 12. Ткачева К.С., Маликов Р.Ф. Электронное пособие. Моделирование производственных систем в среде GPSS-Studio. Уфа, ИПОИТ, 2019.
- 13. Билалова Н.Р., Маликов Р.Ф. Электронное пособие «Компьютерное моделирование динамических систем в среде Rand Model Designer. Уфа, ИФМЦН, 2021.

Ткачева К.С., Маликов Р.Ф. Электронное пособие по GPSS Studio. Уфа, ИПОИТ, 2019



Билалова Н.Р., Маликов Р.Ф. Электронное Интернет-пособие. Уфа, ИФМЦиН, 2021

КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ДИНАМИЧЕСКИХ СИСТЕМ В СРЕДЕ RMD

Введение

Теория

Практика

Задания

Тестирование

RMD

Литература

СОДЕРЖАНИЕ

МАТЕМАТИЧЕСКОЕ И КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ

- Основные направления и методологии математического и компьютерного моделирования
- Языки и инструментальные системы программирования и моделирования
- Уровни компьютерного моделирования

СРЕДА ВИЗУАЛЬНОГО MOДЕЛИРОВАНИЯ RAND MODEL DESIGNER

- Основные понятия теории вкзуального моделирования
- 2. Интерфейс и возможности среды Rand Model Designer
- 3. Архитектура среды Rand Model Designer
- 4. Работа исполняющей

ВВЕДЕНИЕ

Электронное пособие «Компьютерное моделирование динамических систем в среде Rand Model Designer» предназначено для студентов, для отработки навыков и умений математического и компьютерного моделирования реальных физических явлений и объектов, представленных в виде дифференциальных и дискретных уравнений и систем.

Пособие состоит из семи частей:

Первая часть. Введение. Предоставляется информация об электронном учебнике:

Вторая часть. Теория. Содержит теоретические сведения.

В первой главе вводятся общие понятия о математическом, компьютерном моделировании. Здесь рассматривается классическая схема исследования на основе численного моделирования, понятия об уровнях сложности компьютерных моделей и о методологиях освоения технологий компьютерного моделирования динамических систем.

Во второй главе рассматриваются понятия о визуальном моделировании, приводится анализ программной интегрированной среды компьютерного моделирования Rand Model Designer.

Третья часть. Практика. Представлены практические задания, где рассмотрены:

- технологии разработки компьютерной модели динамических систем, представленных в виде обыкновенных дифференциальных уравнений.
 - технологии создания компьютерных моделей гибридных систем.
- технологии исследования линейных и нелинейных дискретных и непрерывных динамических систем

Выводы

- 1. Маликов Р.Ф. Основы математического моделирования: учеб. пособие для вузов. 2-е переработанное издание. М: Изд-во Юрайт, 2021. 398с. (в печати)
- 2. Маликов Р.Ф. Компьютерное моделирование динамических систем в среде Rand Model Designer: учеб. пособие для вузов. М: Изд-во Юрайт, 2021. 235 с.
- 3. Маликов Р.Ф , Усманова А.Р. Практикум по дискретно-событийному моделированию сложных систем в среде GPSS Studio. Уфа: Изд-во БГПУ, 2021. 390с.
- 4. Исхаков А.Р. Разработка программного тренажера в среде многоагентного моделирования Netlogo: учеб. пособие. Уфа: Изд-во БГПУ, 2021. 48 с.
- 5. Управление программными проектами: учеб. пособие для вузов / Гвоздев В.Е. [и др.]; под редакцией Р.Ф.Маликова. М.: Изд-во Юрайт, 2021. 167 с.
- 6. Билалова Н.Р., Маликов Р.Ф. Компьютерное моделирование динамических систем в среде Rand Model Designer. Электронное Интернет-пособие. Уфа, ИФМЦиН, 2021

Благодарю за внимание!